

Ex 1

Description: Nommez trois types différents d'instabilités hydrodynamiques. Pour chacun:
 - faites un schéma.
 - Donnez les paramètres physiques dont dépend la stabilité.
 - décrivez le mécanisme de déstabilisation en un paragraphe.
 - Donnez un exemple d'occurrence de cette instabilité.

Culture

Ex2

$$U_t = \mu U_{xx} + \frac{1}{\tau}(U^2 - 3U + 2)$$



Réaction-diffusion. Ce type d'équation est un modèle simple pour les phénomènes de combustion: ici U est la température, qui diffuse dans l'espace avec un paramètre de diffusion mu, la réaction de combustion est modélisée par le terme non linéaire du membre de droite. Le paramètre $\tau > 0$ paramétrise la violence de la réaction de combustion.

- 1) Déterminer les deux états stationnaire constants. U_{b1} et U_{b2} .
- 2) Linéariser le système autour de chacun de ces états de base: $U = U_b + u$.
- 3) On suppose un domaine infini, écrire la relation de dispersion pour chaque état de base.
- 4) En déduire les propriétés de stabilité de chacun des états en fonction de μ et τ .

Linéarisation

Ex3

$$u_{tt} + (1 - r)u = u_{xx}$$

Zones de stabilité:

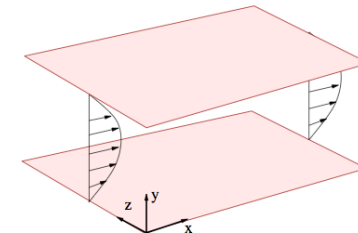
- Obtenez la relation de dispersion.
- Donnez l'équation de la courbe neutre.
- Tracez cette courbe neutre et précisez les propriétés de stabilité en fonction des zones: combien de modes, stationnaires ou propagatifs, stable ou instable...
- Donnez la vitesse de phase pour $\alpha=1$, $r=0$, et pour $\alpha=0$, $r=2$.

Courbe neutre

Ex4

Poiseuille

Ecrire les matrices E, A, C et q pour la stabilité d'un écoulement entre deux plans infinis. U, et U_y représentent l'écoulement de base et sa dérivée selon y.



$$\begin{aligned} u_t + Uu_x + vU_y &= -p_x + \Delta u / Re, & u|_L &= 0 \\ v_t + Uv_x &= -p_y + \Delta v / Re, & u|_0 &= 0 \\ u_x + v_y &= 0, & v|_L &= 0 \\ & & v|_0 &= 0 \end{aligned}$$

Formulation numérique

Contrôle continu

Instabilités Hydro. 2010

ex 1

Juste un exemple, pour d'autres voir cours:
Instabilité de Rayleigh-Taylor



paramètres physiques: le rapport de densité entre les deux fluides et la tension de surface.

mécanisme: La gravité tend à ramener le fluide le plus dense en dessous du fluide le plus léger. Donc lorsque l'interface est perturbée, cette perturbation peut augmenter, c'est l'instabilité. Cependant, la tension de surface s'oppose à l'allongement de l'interface, c'est un effet stabilisateur.

exemple: Une couche de peinture fraîche sur le plafond peut se déstabiliser et donner naissance à des gouttes pendantes.

ex 2

1) $U_t = U_{xx} = 0 \rightarrow U^2 - 3U + 2 = 0, U_1 = 1, U_2 = 2$

2) ①: $M_t = \rho U_{xxx} + \frac{1}{2} \left(\underbrace{(1+u)^2 - 3(1+u) + 2}_{\cancel{1+2u+u^2} - \cancel{3} - 3u + \cancel{2}} \right) \rightarrow M_t = \rho U_{xxx} - \frac{u}{\sigma}$

②: $M_t = \rho U_{xxx} + \frac{1}{2} \left(\underbrace{(2+u)^2 - 3(2+u) + 2}_{\cancel{4+4u+u^2} - \cancel{6} - 3u + \cancel{2}} \right) \rightarrow M_t = \rho U_{xxx} + \frac{u}{\sigma}$

3) $u(x,t) = \hat{u} e^{i\alpha x + \lambda t} + c.c.$

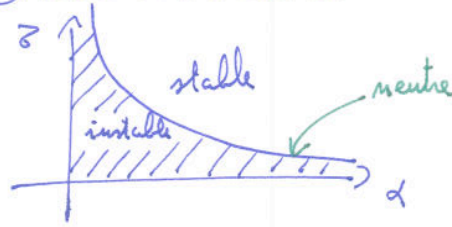
① $\lambda = -\nu \alpha^2 - \frac{1}{\sigma}$

② $\lambda = -\nu \alpha^2 + \frac{1}{\sigma}$

4) λ est toujours réel, instable si $\lambda > 0$.

ou $\alpha > 0$. donc (1) toujours stable

(2) mode de nombre d'onde α instable si $\frac{1}{\delta} > \nu \alpha^2$
 $\rightarrow \delta < \frac{1}{\nu \alpha^2}$



quel que soit δ , il existe toujours des ondes instables.
 \rightarrow toujours instable.

Exc 3

$$u_{tt} + (1-\alpha)u = u_{xx}$$

$$u(x,t) = \hat{u} e^{i\alpha x + \lambda t} + c.c.$$

1) $\lambda^2 + 1 - \alpha = -\alpha^2 \rightarrow \lambda^2 = \alpha - 1 - \alpha^2$

2) courbe neutre:
 $\alpha = \alpha^2 + 1$

3) OK

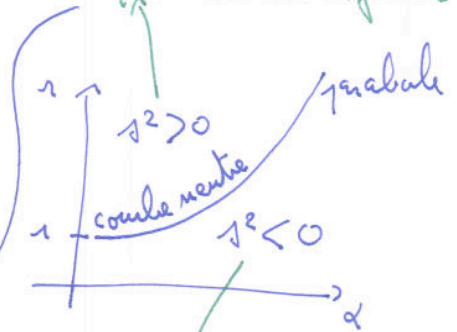
4) $\alpha = 1, \alpha = 0 \rightarrow \lambda^2 = -2 \rightarrow \lambda = \pm i\sqrt{2}$
 vitesse de phase $c = -\frac{\lambda_i}{\alpha} = \pm \sqrt{2}$

$\alpha = 0, \alpha = 2 \rightarrow \lambda^2 = 1 \quad \lambda_i = 0 \rightarrow c = 0$

negatif si $\alpha^2 > \alpha - 1$

$\rightarrow \alpha < \alpha^2 + 1$

deux solutions réelles
 une positive et une négative



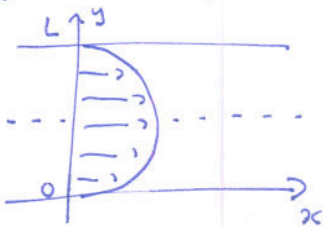
un mode stable
 et un mode instable
 \rightarrow instable

deux solutions
 purement imaginaires

deux modes
 propagatifs.
 stable

exc 4

Système homogène selon x , mais pas selon y à cause des parois.



$$u(x,y,t) = \hat{u}(y) e^{i\alpha x + \lambda t} + c.c.$$

$$\begin{cases} \lambda \hat{u} + i\alpha U \hat{u} + U_y \hat{v} = -i\alpha \hat{p} + \frac{1}{Re} (-\alpha^2 \hat{u} + D^2 \hat{u}) \\ \lambda \hat{v} + i\alpha U \hat{v} = -D \hat{p} + \frac{1}{Re} (-\alpha^2 \hat{v} + D^2 \hat{v}) \\ i\alpha \hat{u} + D \hat{v} = 0 \end{cases}$$

$$\begin{matrix} E \\ \begin{pmatrix} \hat{u} \\ \hat{v} \\ \hat{p} \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} A \\ \begin{pmatrix} -i\alpha U + \frac{1}{Re}(-\alpha^2 I + D^2) & -U_y I & -i\alpha I \\ 0 & -i\alpha U + \frac{1}{Re}(-\alpha^2 I + D^2) & -D \\ i\alpha I & D & 0 \end{pmatrix} \end{matrix} \begin{pmatrix} \hat{u} \\ \hat{v} \\ \hat{p} \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} C \\ \begin{pmatrix} I_1 & \cdot & \cdot \\ I_m & \cdot & \cdot \\ \cdot & I_1 & \cdot \\ \cdot & I_m & \cdot \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \hat{u} \\ \hat{v} \\ \hat{p} \end{pmatrix} = 0 \end{matrix}$$

Notes contrôles continu instabilités Hydrodynamiques

| | | |
|------------------------|-----------|----|
| Chibane | Wassila | 2 |
| Cordeiro | Stéphanie | 11 |
| Crozet | Kevin | 9 |
| El Weshahy | Farid | 9 |
| Gignac | Antoine | 4 |
| Gineau | Audrey | 10 |
| Hanna | Patrick | 5 |
| Jalali | Zahra | 12 |
| Janssens | Philippe | 7 |
| Ma | Lin | 10 |
| Marie | Olivier | 4 |
| Meyer | Virgile | 12 |
| Piquet | Romain | 14 |
| Serre | Renan | 15 |
| Thandavamoorthy | Gayathiri | 3 |